

## Optimisation sous Contraintes - Interro n°2

*Durée 40mn. Aucun document n'est autorisé.*

### Exercice 1 (7.5pt)

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . Soit  $F$  un sous espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ . Soit  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  et notons  $A = x_0 + F$ .

1. Soit  $C \subset \mathbb{R}^n$  et  $x \in C$ . Rappeler l'expression de  $T_C(x)$  en fonction de  $C$  lorsque  $C$  est convexe.
2. Soit  $x \in A$ . Montrer que  $T_A(x) = F$ .
3. Soit  $x \in A$ . En déduire que  $T_A(x)^* = F^\perp$ .
4. Soit  $y \in \mathbb{R}^n$ . En déduire que la projection de  $y$  sur  $A$  est  $x_0 + p_F(y - x_0)$ , où  $p_F$  est la projection orthogonale sur  $F$ . *Indication : on utilisera, en cas de besoin, sans justification que  $p_F$  est linéaire.*

#### Correction.

1. On a  $T_C(x) = \overline{\mathbb{R}_+^*(C - x)}$  (0.5pt).
2. (3pt)  $A$  est un convexe car  $F$  est un sev donc est convexe. Ainsi  $T_A(x) = \overline{\mathbb{R}_+^*(A - x)}$ . Comme  $x \in A$ , il existe  $h_x \in F$  tel que  $x = x_0 + h_x$ . Montrons par double inclusion que  $A - x = F$ .  
 (⊃) Soit  $h \in F$ , alors  $h = x_0 + h + h_x - (x_0 + h_x) = x_0 + (h + h_x) - x$ . Comme  $F$  est un sev,  $h + h_x \in F$  d'où  $h \in A - x$ .  
 (⊂) Soit  $h \in A - x$ , i.e.  $h = x_0 + h' - (x_0 + h_x) = h' - h_x$ , avec  $h' \in F$ . D'où  $h \in F$ .  
 Comme  $F$  est un sev de  $\mathbb{R}^n$ , on a  $\mathbb{R}_+^* F = F$ . De plus  $F$  est fermé (en tant que sev d'un ev de dimension finie), donc finalement on obtient bien que  $T_A(x) = F$ .
3. (2pt) Raisonons par double inclusion.  
 (⊃) Soit  $p \in F^\perp$ . Donc pour tout  $h \in T_A(x) = F$ , on a  $\langle p, h \rangle = 0$ , d'où  $p \in T_A(x)^*$ .  
 (⊂) Soit  $p \in T_A(x)^*$ . Soit  $h \in F$ , alors  $\langle p, h \rangle \geq 0$ . On a également  $-h \in F$  donc  $\langle p, -h \rangle \geq 0$ . Ainsi  $\langle p, h \rangle = 0$ . Comme c'est vrai pour tout  $h \in F$ ,  $p \in F^\perp$ .
4. (2pt) Notons  $p_A(y)$  la projection de  $y$  sur  $A$ . Alors par définition  $p_A(y)$  est caractérisé par le fait que  $\nabla f(p_A(y)) \in T_A(p_A(y))^*$  où  $f : x \mapsto \frac{1}{2} \|y - x\|_2^2$ . Ainsi  $p_A(y) = x_0 + p_F(y - x_0)$  si et seulement si  $x_0 + p_F(y - x_0) - y \in F^\perp$ . Or c'est bien le cas car  $p_F(x_0 + p_F(y - x_0) - y) = 0$  par linéarité de  $p_F$  et le fait que  $p_F \circ p_F = p_F$ .

### Exercice 2 (14pt)

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . On pose  $C = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x\|_\infty \leq 1\}$ . On admet que l'ensemble des points extrêmes de  $C$  est l'ensemble  $\text{Ext}(C) = \{v \in \mathbb{R}^n / \forall i \in \{1, \dots, n\}, v_i \in \{-1, 1\}\}$ .

1. Donner le cardinal de  $\text{Ext}(C)$ .
2. On suppose dans cette question que  $n = 2$ . Pour tout  $v \in \text{Ext}(C)$ , représenter  $T_C(v)$  et  $T_C(v)^*$ .
3. Soit  $v \in \text{Ext}(C)$ . On note, pour tout  $v \in \text{Ext}(C)$ ,

$$\mathcal{O}(v) = \{h \in \mathbb{R}^n / \forall i \in \{1, \dots, n\}, h_i v_i \leq 0\}.$$

- a) Montrer que  $T_C(v) = \mathcal{O}(v)$ . *Indication : on pourra raisonner par double inclusion et pour  $T_C(v) \subset \mathcal{O}(v)$  utiliser la notion de direction admissible.*
  - b) En déduire que  $T_C(v)^* = \mathcal{O}(v)$ .
4. Applications.
    - a) Soit  $f : x \in \mathbb{R}^n \mapsto \frac{1}{2} \langle Ax, x \rangle - \langle b, x \rangle + c$ , avec  $A$  une matrice symétrique positive de taille  $n \times n$  et  $b \in \mathbb{R}^n$ . On suppose qu'il existe  $v \in \text{Ext}(C)$  tel que  $Av - b \in \mathcal{O}(v)$ . Montrer que  $f$  admet un minimum global sur  $C$  qui appartient à  $\text{Ext}(C)$ .
    - b) Soit  $f : x \in \mathbb{R}^n \mapsto \langle \alpha, x \rangle$  avec  $\alpha \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ . On admet que  $\mathbb{R}^n = \bigcup_{v \in \text{Ext}(C)} \mathcal{O}(v)$ . Montrer que  $f$  a au moins un minimum global sur  $C$  qui appartient à  $\text{Ext}(C)$ .

Correction.

$$14 = 0.5 + 2.5 + (4 + 3) + (2.5 + 1.5)$$

1. On a  $\text{card}(\text{Ext}(C)) = 2^n$  (0.5pt).

2. On note  $(e_1, e_2)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ . On a alors  $\text{Ext}(C) = \{e_1 + e_2, -e_1 + e_2, -e_1 - e_2, e_1 - e_2\}$ . Pour la représentation demandée, voir Figure 1 (2.5pt).

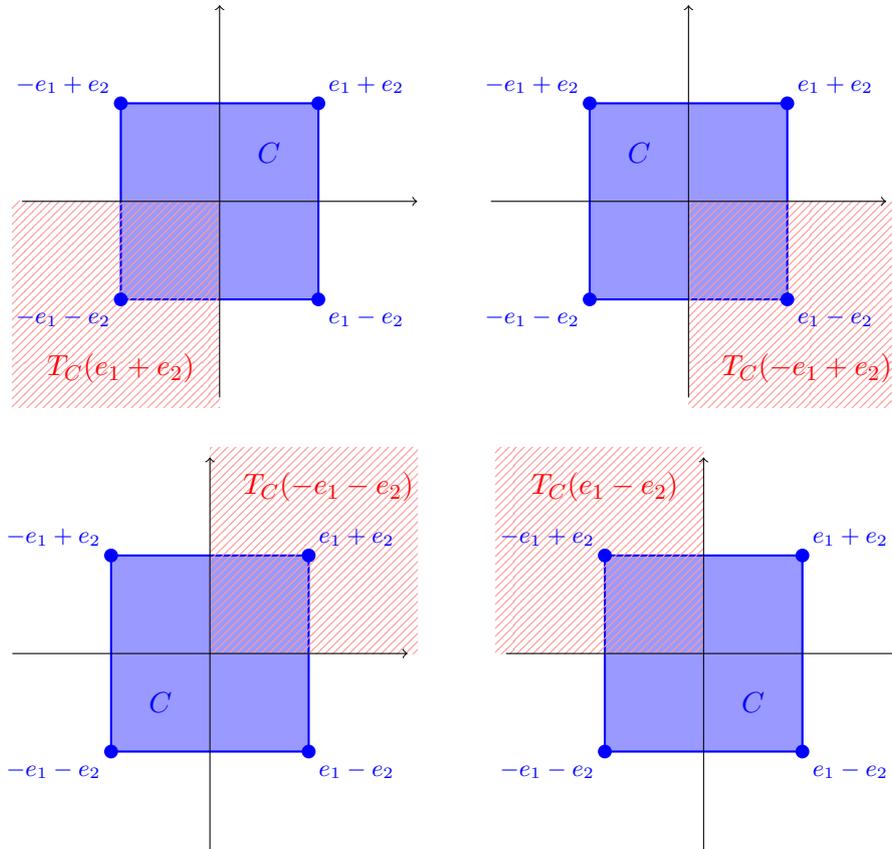


FIGURE 1. L'ensemble  $T_C(v)$  est représenté dans chacun des quatre cas pour  $v \in \text{Ext}(C)$ . On note qu'à chaque fois  $T_C(v)$  est un quart du plan, par exemple  $T_C(-e_1 - e_2) = (\mathbb{R}_+)^2$  (c'est l'orthant positif), de sorte que l'on a toujours  $T_C(v)^* = T_C(v)$ .

3. a) (4pt) Montrons l'égalité par double inclusion.

( $\subset$ ) Soit  $h \in C - v$ , i.e.  $h = x - v$  avec  $\|x\|_\infty \leq 1$ . Soit  $i \in \{1, \dots, n\}$ ,

— si  $v_i \geq 0$ , alors  $v_i = 1$ , donc  $x_i \leq v_i$  et donc  $h_i v_i = (x_i - v_i)v_i \leq 0$ ,

— si  $v_i < 0$ , alors  $v_i = -1$ , donc  $x_i \geq v_i$  et donc de nouveau  $h_i v_i \leq 0$ .

On a ainsi montré que  $C - v \subset \mathcal{O}(v)$ . Or  $\mathcal{O}(v)$  est un cône donc  $\mathbb{R}_+^* \mathcal{O}(v) \subset \mathcal{O}(v)$ , et par conséquent  $\mathbb{R}_+^*(C - v) \subset \mathcal{O}(v)$ . Enfin  $\mathcal{O}(v)$  est fermé, donc  $T_C(v) = \overline{\mathbb{R}_+^*(C - v)} \subset \overline{\mathcal{O}(v)} = \mathcal{O}(v)$ .

( $\supset$ ) Soit  $h \in \mathcal{O}(v)$ . Montrons que  $h$  est une direction admissible à  $C$  en  $v$ , ce qui permettra de conclure que  $h \in T_C(v)$ . Soit  $i \in \{1, \dots, n\}$ ,

— si  $v_i \geq 0$ , alors  $v_i = 1$ , et comme  $h_i v_i \leq 0$  alors  $h_i \leq 0$ . Ainsi pour tout  $t > 0$ , on a  $v_i + th_i \leq v_i = 1$  et il existe  $t_i > 0$  tel que pour tout  $t \in ]0, t_i]$ ,  $v_i + th_i \geq -1$ ,

— si  $v_i < 0$ , alors  $v_i = -1$ , et comme  $h_i v_i \leq 0$  alors  $h_i \geq 0$ . Ainsi pour tout  $t > 0$ , on a  $v_i + th_i \geq v_i = -1$  et il existe  $t_i > 0$  tel que pour tout  $t \in ]0, t_i]$ ,  $v_i + th_i \leq 1$ .

Ainsi dans tous les cas on a trouvé  $t_i > 0$  tel que  $|v_i + t_i h_i| \leq 1$ . Notons  $t_0 = \min(t_1, \dots, t_n) > 0$ . Alors pour tout  $t \in ]0, t_0]$ , on a  $|v_i + th_i| \leq 1$  i.e.  $v + th \in C$ . Ainsi  $h$  est bien une direction admissible à  $C$  en  $v$ .

b) (3pt) Il s'agit de montrer d'après la précédente question que  $\mathcal{O}(v)^* = \mathcal{O}(v)$ . Prouvons encore une fois l'égalité par double inclusion.

( $\subset$ ) Soit  $p \in \mathcal{O}(v)^*$ . S'il existe  $i \in \{1, \dots, n\}$  tel que  $p_i v_i > 0$  alors posons  $h \in \mathbb{R}^n$  tel que pour tout  $j \neq i$ ,  $h_j = 0$  et  $h_i = -p_i$ . On a donc  $h_i v_i < 0$  et pour tout  $j \neq i$ ,  $h_j v_j = 0$ , d'où  $h \in \mathcal{O}(v)$ . Par conséquent on a  $\langle p, h \rangle \geq 0$  puisque  $p \in \mathcal{O}(v)^*$ . Or  $\langle p, h \rangle = -p_i^2 < 0$ . Absurde. Ainsi pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$  on a  $p_i v_i \leq 0$  i.e.  $p \in \mathcal{O}(v)$ .

( $\supset$ ) Soit  $p \in \mathcal{O}(v)$  et prenons  $h \in \mathcal{O}(v)$ . Soit  $i \in \{1, \dots, n\}$ , on a  $p_i h_i = p_i v_i^2 h_i = (p_i v_i)(h_i v_i)$ , or  $p_i v_i \leq 0$  et  $h_i v_i \leq 0$ , donc  $p_i h_i \geq 0$ . Ainsi  $\langle p, h \rangle = \sum_{i=1}^n p_i h_i \geq 0$  i.e.  $p \in \mathcal{O}(v)$ .

4. a) (2.5pt) La fonction  $f$  est une fonctionnelle quadratique convexe sur  $\mathbb{R}^n$  (donc sur le convexe  $C$ ) car  $A$  est positive. On a pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $\nabla f(x) = Ax - b$ , donc d'après les précédentes questions l'assertion  $Av - b \in \mathcal{O}(v)$  se réécrit  $\nabla f(v) \in T_C(v)^*$ . C'est une condition d'optimalité d'ordre 1 qui est suffisante pour assurer que  $v$  soit un minimum global quand  $f$  est convexe sur  $C$ . Ainsi  $f$  admet bien un minimum global sur  $C$  qui est dans l'ensemble des points extrêmes de  $C$ .

b) (1.5pt) On a pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $\nabla f(x) = \alpha$  et d'après la propriété admise, il existe donc  $v \in \text{Ext}(C)$  tel que  $\alpha \in \mathcal{O}(v)$ . On a donc comme dans la question précédente  $\nabla f(x) \in T_C(v)^*$ . La fonction  $f$  étant convexe sur  $C$  (car linéaire),  $v$  est donc un minimum global de  $f$  sur  $C$ .